

Leader election con CSP

Nota Preliminare

- La presente dispensa è una rivisitazione di
 - Yucheng Fang, Huibiao Zhu, Huiwen Wang, *Modeling and Verifying Leader Election Algorithm in CSP*, Proc. of the 30th Int. Conf. on Software Engineering and Knowledge Engineering, July, 1-3, 2018 S. Francisco Bay
 - USA, pp.342-347
 - (disponibile all'indirizzo http://ksiresearchorg.ipage.com/seke/Proceedings/seke/SEKE2018_Proceedings.pdf)

Generalità (1/2)

- In una rete per **leader election** si intende l'algoritmo che permette di identificare un nodo considerato come leader dagli altri
- Scopo
 - Permettere il controllo della rete da parte del leader al fine di svolgere alcune operazioni con gli altri host

Generalità (2/2)

- Esempi di operazioni che richiedono un leader: distribuzione di chiavi, coordinamento nel routing, controlli di natura generale
- Esistono vari algoritmi per la LE nelle reti wired, ma pochi per la MANET
- In generale, LE identifica il nodo con massimo valore rispetto ad alcuni criteri (es. Tempo di vita della batteria)

LE in Sintesi (1/3)

- Quando ha inizio l'elezione del leader, da parte di un nodo (sorgente dell'elezione), questi invia in broadcast ai suoi vicini un messaggio **election**
- Ogni nodo che riceve election per la prima volta registra il mittente come suo parent in un albero e reinvia il msg election

LE in Sintesi (2/3)

- Quando un nodo riceve un msg election promosso da un nodo che **non** è suo parent, risponde con un ack
 - Ack contiene, oltre ad altre informazioni, anche il valore della misura rispetto alla quale viene scelto il leader
- Quando un nodo ha ricevuto gli ack da tutti i suoi figli, invia ack al proprio parent

LE in Sintesi (3/3)

- Quando la sorgente ha ricevuto tutti gli ack conosce i valori della misura per tutti i nodi della rete, quindi:
 - Scegli il leader
 - Invia in broadcast il msg **leader**
- Quando un nodo riceve il msg leader aggiorna la propria lista di leader e reinvia in broadcast lo stesso messaggio

Elezioni Multiple

- Più nodi possono concorrentemente dare inizio a un'elezione
- In tal caso una sola sopravvive:
 - a ogni elezione è associata una priorità
 - ogni nodo già coinvolto in un'elezione ignora le elezioni successive con priorità inferiore
 - partecipa però alle elezioni successive con priorità superiore

Fallimento

- Talvolta un nodo potrebbe NON inviare un ack, per es. a causa del movimento dei nodi
- Ogni nodo attende ack per un intervallo di tempo predefinito, trascorso il quale il nodo che non ha inviato ack viene rimosso

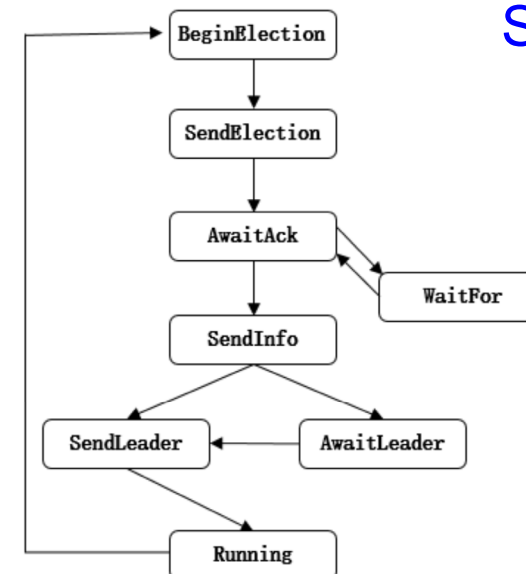
Modellazione: Parametri del Modello (1/2)

- Messaggi possibili:
 - Election
 - Ack
 - Leader
 - Probe (usato per determinare se un nodo è ancora attivo)
 - Reply (inviato in risposta a un probe)

Modellazione: Parametri del Modello (2/2)

- Variabili usate da ogni processo per decidere l'azione da svolgere:
 - d_i : indica se il nodo i è coinvolto in una elezione
 - p_i : nodo parent del nodo i
 - D_i : indica se il nodo i ha spedito ack a p_i
 - lid_i : leader del nodo i
 - N_i : insieme di nodi vicini di i
 - S_i : insieme di nodi da cui i non ha ricevuto ack
 - src_i : priorità del nodo i
 - max_i : nodo con valore massimo di cui i è a conoscenza

Stati



BeginElection

SendElection(n,True,n,false,-1,N,N,n,n,N)

SendElection

```
SendElection(n, d, p, D, lid, N, S, src, max, N') ≐
  if empty(N') then AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src, max)
  else election.n!i : N'!src → SendElection(n, d, p, D, lid, N, S, src, max, N' \ {i})
□ election?c : N!n?s → (if s.p > src.p then SendElection(n, d, c, False, -1, N, N \ {c}, s, max, N \ {c}))
  else ack!n!c!max → SendElection(n, d, p, D, lid, N, S, src, max, N')
□ ack?c : S!n?v → SendElection(n, d, p, D, lid, N, S \ {c}, src, Max(max, v), N')
□ leader?c : N!n?s → (if s.p > src.p then SendElection(n, d, c, False, -1, N, N \ {c}, s, max, N \ {c})
  else SendElection(n, d, p, D, lid, N, S, src, max, N'))
□ probe?c ∈ N!n → reply!c!n → SendElection(n, d, p, D, lid, N, S, src, max, N')
□ fail.n → Faild(n, N)
□ rock → SendElection(n, d, p, D, lid, N, S, src, max, N')
```

AwaitAck

```
AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src, max) ≐
  if empty(S) then SendInfo(n, d, p, D, lid, N, S, src, max)
  else tock → AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src, max)
□ ack?c : S!n?v → AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S \ {c}, src, Max(max, v))
□ probe?c : N!n → reply!c!n → AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src, max)
□ probe!n?j : S → WaitFor(n, d, p, D, lid, N, S, src, max, j, T)
□ tock → AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src, max)
□ fail.n → Faild(n, N)
□ election?c : N!n?s → (if s.p > src.p
  then SendElection(n, d, c, False, -1, N, N \ {c}, s, max, N \ {c})
  else (if s == src then ack!n!c!max → AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, N \ {c}, src, max)
    else AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src, max)))
□ leader?c : N!n?s → (if s.p > src.p
  then SendElection(n, d, c, False, -1, N, N \ {c}, s, max, N \ {c})
  else election.n!c!src → AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src, max))
```

WaitFor

```
if T == 0
then AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, \{pid}, src, max)
else tock → WaitFor(n, d, p, D, lid, N, S, src, max,
  pid, T-1)
□ reply.n.pid → AwaitAck(n, d, p, D, lid, N, S, src,
  max)
```

if src == n **SendInfo**
then SendLeader(n,d,p,D,max,N,S,src,max,N)
else ack!n!p!max →
 AwaitLeader(n,d,p,True,max,N,S,src,max)
□ tock → SendInfo(n,d,p,D,lid,N,S,src,max)
□ fail.n → Faild(n,N)
□ probe.p.n → reply.p.n →
 SendInfo(n,d,p,D,lid,N,S,src,max)
□ election?c : N!n?s → (if s.p > src.p then
 SendElection(n,d,c,False,-1,N,N\{c},s,max,N\{c})
else SendInfo(n,d,p,D,lid,N,S,src,max))

Leader Election con CSP

17

Faild

tock → Faild'(n,N)
□ probe?c : N!n → Faild(n,N)
□ election?c : N!n?v → Faild(n,N)
□ ack?c : N!n?v → Faild(n,N)
□ leader?c : N!n?s → Faild(n,N)

Leader Election con CSP

18

Faild'

tock → Faild'(n,N)
□ probe?c : N!n → Faild(n,N)
□ election?c : N!n?v → Faild(n,N)
□ ack?c : N!n?v → Faild(n,N)
□ leader?c : N!n?s → Faild(n,N)
□ revive.n → BeginElection(n,N)

Leader Election con CSP

19

SendLeader

if empty(N')
 then Running(n,false,n,D,lid,N,S,src,max)
 else leader.n!i : N'!max →
 SendLeader(n,d,p,D,lid,N,S,src,max,N'\{i})
□ tock → SendLeader(n,d,p,D,lid,N,S,src,max,N')
□ fail.n → Faild(n,N)
□ election?c : N!n?s →
 if s.p > src.p then
 SendElection(n,d,c,False,-1,N,N\{c},s,max,N\{c})
 else SendLeader(n,d,p,D,lid,N,S,src,max,N')

Leader Election con CSP

20

AwaitLeader

- Leader.p.n?v → SendLeader(n,d,p,D,v,N,S,src,v,N\{p})
- tock → AwaitLeader(n,d,p,True.lid,N,S,src,max)
- fail.n → Faild(n,N)
- probe.p.n → reply.p.n →
AwaitLeader(n,d,p,D,lid,N,S,src,max)
- election?c : N!n?s → if s.p > src.p then
SendElection(n,d,c,False,-1,N,N\{c},s,max,N\{c})
else if s == src then ack!n!c!max !→
AwaitLeader(n,d,p,D,lid,N,S,src,max)
else AwaitLeader(n,d,p,D,lid,N,S,src,max)

Leader Election con CSP

21

Running

- election?c : N!n?v → (p(v) > p(lid) or ¬d) &
SendElection(n,d,c,False,-1,N,N\{c},v,max,N\{c,v})
- tock → Running(n,d,p,D,lid,N,S,src,max)
- fail.n → Faild(n,N)
- probe?c : N!n → reply!c!n →
Running(n,d,p,D,lid,N,S,src,max)

Leader Election con CSP

22

Analisi

- È possibile dimostrare che:
 - Il Sistema non presenta rischi di deadlock
 - L'algoritmo individua un unico leader

Leader Election con CSP

23